

Aplikace Groebnerových bází

Marie Skalová

1. dubna 2020

Osnova

1 Úvod

2 Postup řešení

3 Cíle bakalářské práce

Osnova

1 Úvod

2 Postup řešení

3 Cíle bakalářské práce

Úvod - téma bakalářské práce

- Propojení syntetické geometrie a soustav polynomiálních rovnic skrze automatické dokazování geometrických problémů
- Využití nástrojů algebraické geometrie
- Hledání Groebnerovy báze ideálu okruhu polynomů
- Využití geometrických zobrazení (např. kruhová inverze)

Osnova

1 Úvod

2 Postup řešení

3 Cíle bakalářské práce

Převod geometrického problému do rovnic

Definice

(interní značení) Mějme geometrický problém, jeho předpoklady nazveme *hypotézami*, jeho závěr nazveme *výrokem*.

- Geometrický problém = hypotéza + výrok
- Pokud se *hypotéza* i *výrok* skládají ze vztahů mezi objekty jako jsou body nebo přímky, lze je převést na soustavu polynomiálních rovnic
- Na tuto soustavu následně aplikujeme nástroje algebraické geometrie

Převod geometrického problému do rovnic

Značení: bod $A = (a_1, \dots, a_n)$

Příklad

Hypotéza: $ABCD$ tvoří rovnoběžník (v \mathbb{R}^2)

Ekvivalentně $AB \parallel CD \wedge AC \parallel BD$

Volbou souřadného systému (A, \overline{AB}) získáme rovnice $d_2 - c_2 = 0$,
 $d_1 - b_1 - c_1 = 0$.

Geometricky to znamená, že bod D je jednoznačně určen body
 A, B, C .

Značení: proměnné, které lze volit libovolně, značíme \mathbf{u}_i ,
proměnné, které jsou jednoznačně určené ostatními, značíme \mathbf{x}_i

Využití nástrojů algebraické geometrie

Připomenutí:

Definice

Buď $S \subseteq K[x_1, \dots, x_n]$, K těleso. **Množinu nul** množiny S definujeme jako $\mathbf{V}(S) := \{A \in K^n | f(A) = 0 \forall f \in S\}$

Definice

Buď $X \subseteq K^n$, řekneme, že X je **algebraická množina** pokud $\exists S \subseteq K[x_1, \dots, x_n]$ tž. $X = \mathbf{V}(S)$

Definice

Buď V algebraická množina, potom **ideál** této **množiny** definujeme jako $\mathbf{I}(V) := \{f \in K[x_1, \dots, x_n] | f(A) = 0 \forall A \in V\}$

Využití nástrojů algebraické geometrie

- Rovnice získané z *hypotéz*:

$$h_i(u_1, \dots, u_n, x_1, \dots, x_n) = 0 \text{ pro } i = 1, \dots, n$$

- Rovnice dokazující výrok:

$$g(u_1, \dots, u_n, x_1, \dots, x_n) = 0$$

Definice

Řekneme, že výrok g **plyne čistě** z hypotéz h_1, \dots, h_n , pokud pro $V = \mathbf{V}(h_1, \dots, h_n)$ platí $g \in \mathbf{I}(V) \subset \mathbb{R}[u_1, \dots, u_m, x_1, \dots, x_n]$.

Definice

Řekneme, že výrok g **plyne** z hypotéz h_1, \dots, h_n , pokud pro $V' = W_1 \cup \dots \cup W_p \subseteq \mathbf{V}(h_1, \dots, h_n)$, kde u_1, \dots, u_n jsou algebraicky nezávislá na W_1, \dots, W_p , platí $g \in \mathbf{I}(V') \subset \mathbb{R}[u_1, \dots, u_m, x_1, \dots, x_n]$.



Grobenerova báze

Značení: $\mathbb{Z}_{\geq 0}^n = \mathbb{Z}_m^n, m \in \mathbb{N} \cup \{0\}$

Definice

Monomiální uspořádání na $K[x_1, \dots, x_n]$, K těleso, je relace $>$ na $\mathbb{Z}_{\geq 0}^n$ splňující:

- ① $>$ je lineární uspořádání
- ② Pokud $\alpha > \beta$ a $\gamma \in \mathbb{Z}_{\geq 0}^n$, potom $\alpha + \gamma > \beta + \gamma$
- ③ Každá neprázdná podmnožina $\mathbb{Z}_{\geq 0}^n$ má nejmenší prvek

Groebnerova báze

Definice

(Značení) Bud' K těleso.

Pro $f \in K[x_1, \dots, x_n]$ polynom definujeme $\text{LT}(f) :=$ vedoucí člen f .

Pro I ideál definujeme $\text{LT}(I) := \{\text{LT}(f) | f \in I\}$

Definice

Mějme monomiální uspořádání a I ideál $K[x_1, \dots, x_n]$, K těleso.

$G = \{g_1, \dots, g_s\} \subseteq I$ konečná je **Groebnerova báze** (nebo také **standardní báze**) pokud $\langle \text{LT}(g_1), \dots, \text{LT}(g_s) \rangle = \langle \text{LT}(I) \rangle$

- K čemu to je dobré?
 - Existuje vždy
 - Lze z toho vidět některé vlastnosti ideálu

Vyhodnocení

Věta

Bud' K těleso, $I = (f_1, \dots, f_n) \subseteq K[x_1, \dots, x_m]$ ideál a $f \in K[x_1, \dots, x_m]$ polynom. Potom $f \in \sqrt{I} \iff 1 \in \tilde{I} = (f_1, \dots, f_n, 1 - yf) \subseteq K[x_1, \dots, x_m, y]$ ($\iff \tilde{I} = K[x_1, \dots, x_m, y]$)

Věta

Pokud $g \in \sqrt{(h_1, \dots, h_n)}$, potom g plyne čistě z h_1, \dots, h_n

- $\{1\}$ je Groebnerova báze $\Rightarrow g$ plyne čistě z h_1, \dots, h_n

Osnova

1 Úvod

2 Postup řešení

3 Cíle bakalářské práce

Cíle bakalářské práce

- Studium metody automatického dokazování geometrických problémů
- Návod na obecné řešení touto metodou
- Nalezení limit metody
- Vylepšení metody

Literatura

- D. Cox, J. Little, D. O'Shea: *Ideals, varieties, and algorithms. An introduction to computational algebraic geometry and commutative algebra.* Third edition. Undergraduate Texts in Mathematics. Springer, New York, 2007

Děkuji za pozornost. Otázky?