

## XVI.1 Lineární rovnice s konstantními koeficienty – struktura prostoru řešení

- Lineární diferenciální rovnice  $n$ -tého řádu s konstantními koeficienty je rovnice tvaru

$$(*) \quad y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \cdots + a_1y' + a_0y = f(t),$$

kde  $a_0, \dots, a_{n-1} \in \mathbf{R}$  a  $f$  je funkce spojitá na daném intervalu  $(a, b)$ . Je-li funkce  $f$  nulová, mluvíme o **homogenní rovnici**.

- Zobrazení  $L : y \mapsto y^{(n)} + a_{n-1}y^{(n-1)} + \cdots + a_1y' + a_0y$  je lineární zobrazení prostoru  $\mathcal{C}^n(a, b)$  do prostoru  $\mathcal{C}(a, b)$ .

**Věta 1** (o existenci a jednoznačnosti řešení). Nechť  $t_0 \in (a, b)$  a  $z_0, \dots, z_{n-1} \in \mathbf{R}$ . Pak existuje právě jedno maximální řešení  $y$  rovnice  $(*)$ , které splňuje podmínky

$$y(t_0) = z_0, \quad y'(t_0) = z_1, \quad \dots, \quad y^{(n-1)}(t_0) = z_{n-1}.$$

Toto řešení je navíc definováno na celém intervalu  $(a, b)$ .

**Větička 2.**

- (i) Maximální řešení homogenní rovnice jsou definována na celém  $\mathbf{R}$  a tvoří vektorový podprostor prostoru  $\mathcal{C}^n(\mathbf{R})$ .
- (ii) Nechť  $y_p$  je jedno řešení rovnice  $(*)$ . Pak funkce  $y$  je jejím řešením, právě když lze zapsat ve tvaru  $y = y_p + y_h$ , kde  $y_h$  je vhodné řešení homogenní rovnice.

**Věta 3.** Dimenze vektorového prostoru všech maximálních řešení homogenní rovnice je rovna  $n$  (tedy řádu rovnice).

**Definice.** Bázi prostoru maximálních řešení nazýváme **fundamentální systém řešení**.